

Programowanie obiektowe C++

Programowanie zorientowane obiektowo

Wykład 4

Witold Dyrka
witold.dyrka@pwr.wroc.pl

29/10/2012

Prawa autorskie itp.

*Dzisiejszy wykład powstał głównie
w oparciu o slajdy Bjarne Stroustrupa
do kursu Foundations of Engineering II (C++)
prowadzonego w Texas A&M University
<http://www.stroustrup.com/Programming>*

Program wykładów

1. Wprowadzenie. Obsługa błędów. Klasy (8/10)
2. Abstrakcja i enkapsulacja: klasy i struktury. (15/10)
3. Polimorfizm: przeładowanie funkcji i operatorów. Konwersje (22/10)
- 4. Zarządzanie pamięcią: konstruktor, destruktor, przypisanie (29/10)**
5. Dziedziczenie. Polimorfizm dynamiczny (5/11)
6. Programowanie uogólnione: szablony (12/11)

Materiały

Literatura

- Bjarne Stroustrup. *Programowanie: Teoria i praktyka z wykorzystaniem C++*. Helion (2010)
- Jerzy Grębosz. *Symfonia C++ standard. Edition 2000* (2008)
- Dowolny podręcznik programowania zorientowanego obiektowo w języku C++ w standardzie ISO 98

Plan na dziś

- **Zarządzanie pamięcią w klasie** na przykładzie `vector-a`
 - Pamięć wolna i jej wyciekanie
 - Kopiowanie obiektów
 - Konstruktor kopiujący
 - Operator przypisania
 - *Zarządzanie zasobami przez zakres*
 - *Gwarancje bezpieczeństwa wyjątków*

Przyjrzymy się implementacji **vector-a**

- **vector** jest najbardziej użytecznym kontenerem STL
 - prosty
 - zwarty sposób przechowywania elementów danego typu
 - efektywny dostęp do elementów
 - przechowywanie dowolnej (zmiennej) liczby elementów
 - opcjonalnie sprawdzanie zakresu
- **vector** jest domyślnym kontenerem języka C++
 - stosuj go zawsze (np. do przechowywania tablicy)
 - chyba, że masz dobry powód by wybrać coś innego

vector a pisanie kodu od podstaw

- Sprzęt zapewnia pamięć i adresowanie
 - tzw. niski poziom
 - brak typów danych, fragmenty pamięci o stałym rozmiarze
 - żadnego sprawdzania, ale tak szybko jak architektura pozwala
- Twórca aplikacji potrzebuje czegoś takiego jak **vector**
 - operacje wysokiego poziomu
 - kontrola typów i zmienny rozmiar pamięci
 - sprawdzanie zakresu w czasie działania
 - prawie optymalna szybkość

vector a pisanie kodu od podstaw (2)

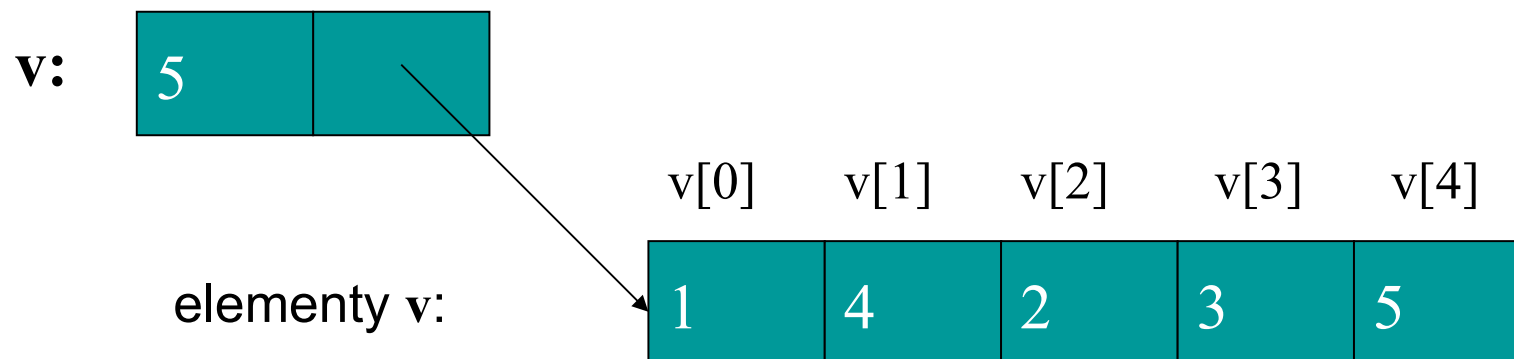
- Tam, blisko sprzętu, życie jest proste i brutalne
 - musisz zaprogramować wszystko sam
 - nie pomoże Ci kontrola typów
 - błędy w czasie działania poznaje się po tym, że dane uległy uszkodzeniu lub program się wysypał
- O nie, chcemy się wyrwać stamtąd tak szybko jak się da
 - chcemy być produktywni i pisać niezawodne programy
 - chcemy używać języka odpowiedniego dla ludzi
- Dlatego używamy wektorów itp.
 - ale chcemy też poznać techniki tworzenia nowych klas służących do pracy ze strukturami danych

Po co przyglądać się implementacji **vector-a** ?

- Ilustracja kilku ważnych koncepcji:
 - Wolna pamięć (sterta)
 - Kopiowanie obiektów
 - Dynamicznie rosnące struktury danych
- Demonstracja technik:
 - bezpośredniego zarządzania pamięcią
 - porządnego projektowania i kodowania klas

Projektujemy typ `vector` (1)

- Założenia
 - reprezentuje pojęcie tablicy jednowymiarowej
 - może przechowywać dowolną i zmienną liczbę elementów typu `double`
 - zapewnia inicjowanie elementów oraz dostęp do nich



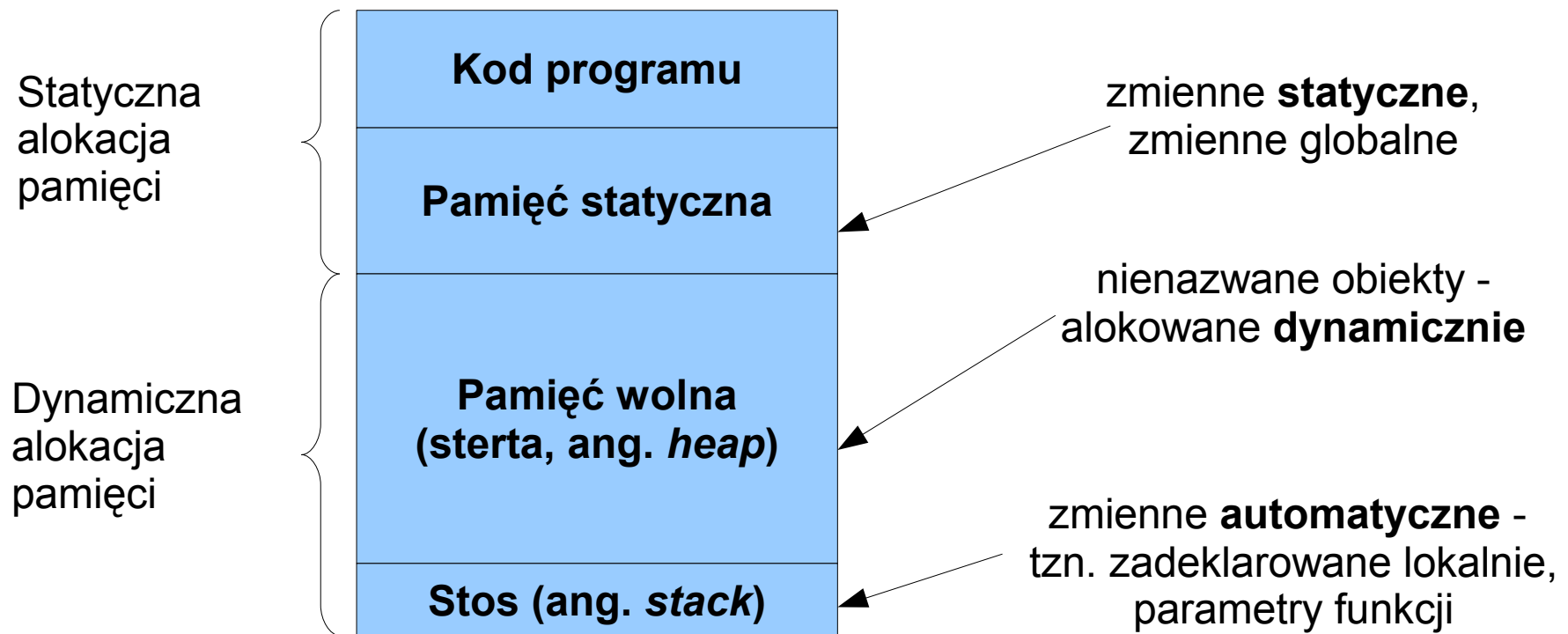
Projektujemy typ `vector` (2)

- Założenia
 - reprezentuje pojęcie tablicy jednowymiarowej
 - może przechowywać dowolną i zmienną liczbę elementów typu `double`
 - zapewnia inicjowanie elementów oraz dostęp do nich

- *Gdzie przechowywać tablicę dowolnego, tzn. nieustalonego w czasie kompilacji, rozmiaru?*
 - *w pamięci wolnej*

Pamięć komputera

- tak jak widzi ją program:



Pamięć wolna

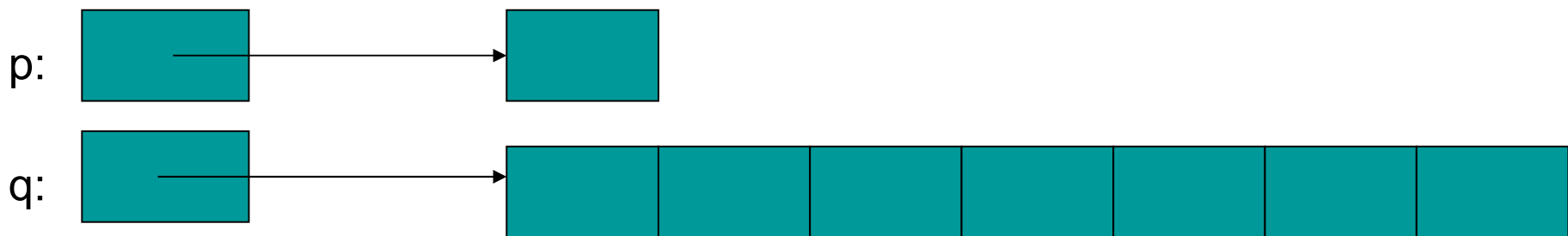
- Do tworzenie obiektu (alokacja) w pamięci wolnej służy operator **new**
 - który zwraca wskaźnik do zaalokowanego fragmentu pamięci np.

```
int* p = new int;           // alokuje pamięć na 1 liczbę całkowitą  
                           // int* oznacza wskaźnik do int
```

```
int* q = new int[7];       // alokuje pamięć na 7 liczb całkowitych  
                           // tj. tablicę siedmiu int-ów
```

```
double* pd = new double[n]; // alokuje pamięć na n liczb rzeczywist.
```

- operator **new** nie inicjalizuje obiektów



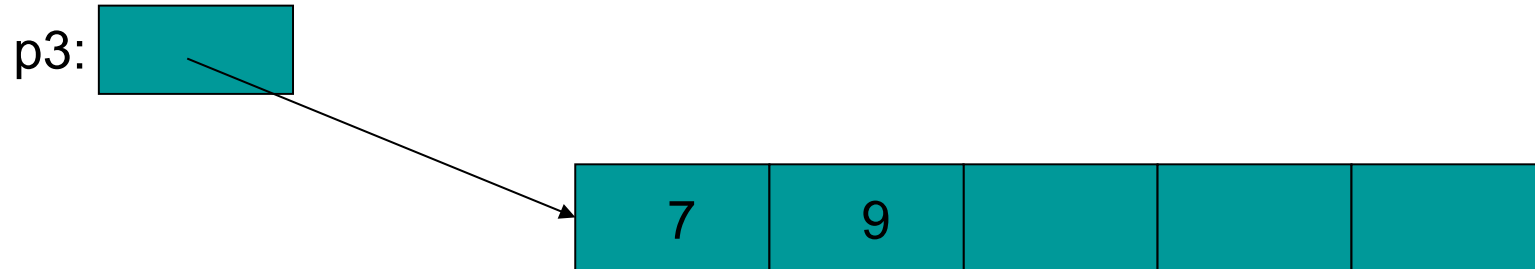
Dostęp do obiektów w pamięci wolnej



- Do odczytania wartości obiektu w pamięci wolnej służy operator `*`, czyli operator dereferencji (wyłuskania), np.

```
int* p1 = new int;           // alokuje nowego niezainicjowanego int-a  
int* p2 = new int(5);       // alokuje nowego int-a i inicjuje go wartością 5  
int x = *p2;                // odczytuje wartość wskazywaną przez p2 (x wynosi 5)  
int y = *p1;                // wynik niezdefiniowany, lepiej tego nie robić
```

Dostęp do tablic w pamięci wolnej



- Do odczytania wartości obiektu w pamięci wolnej służą operator dostępu [] oraz operator wyłuskania *, np.

```
int* p3 = new int[5];    // alokuje 5 niezainicjowanych int-ów
```

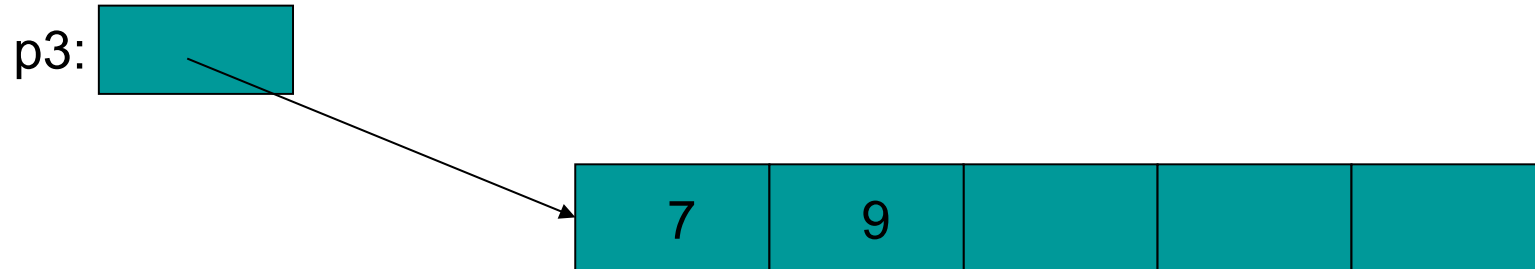
```
p3[0] = 7;              // zapis 1-go elementu p3
```

```
p3[1] = 9;
```

```
int x2 = p3[0];        // odczyt 1-go elementu p3
```

```
int x3 = p3[1];        // odczyt 2-go elementu p3
```

Dostęp do tablic w pamięci wolnej



- Do odczytania wartości obiektu w pamięci wolnej służą operator dostępu [] oraz operator wyłuskania *, np.

```
int* p3 = new int[5];    // alokuje 5 niezainicjowanych int-ów
```

```
*p3 = 7;    // zapis 1-go elementu p3
```

```
*(p3+1) = 9;
```

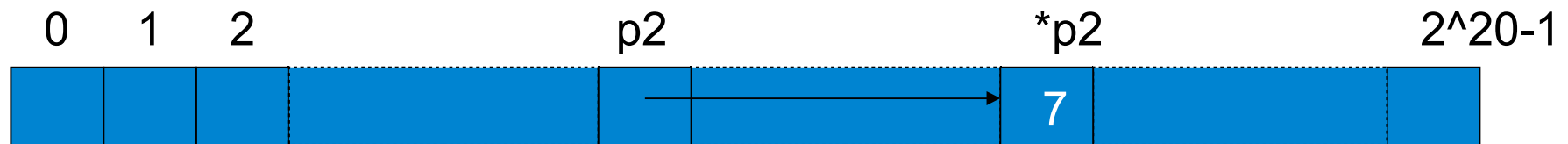
```
int x2 = *p3;    // odczyt 1-go elementu p3
```

```
int x3 = *(p3+1); // odczyt 2-go elementu p3
```




Wskaźniki

- Wskaźniki są adresami pamięci
 - można je traktować jak pewne wartości całkowite
 - pierwszy bajt pamięci ma adres 0, kolejny 1 itd.

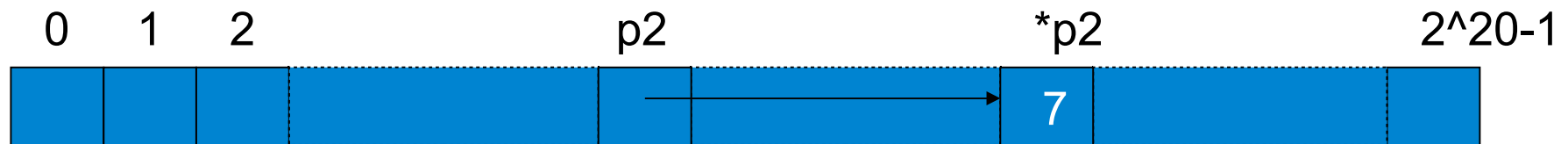


- Wskaźnik wskazuje obiekt określonego typu (np. **int *p3**)
 - typ wskaźnika definiuje sposób korzystania z pamięci na którą wskazuje
 - typ wskaźnika pozwala określić adres kolejnego elementu w pamięci, np. $*(p3+1)$ ($==p3[1]$), w zależności ile pamięci zajmuje element
- wskaźnik nie wie na ile elementów wskazuje!



Wskaźniki

- Wskaźniki są adresami pamięci
 - można je traktować jak pewne wartości całkowite
 - pierwszy bajt pamięci ma adres 0, kolejny 1 itd.



- Wartości wskaźników można wyświetlić (ale rzadko się to przydaje)

```
char c1 = 'c';
```

```
char* p1 = &c1; // wskaźnik do obiektu na stosie
```

```
int* p2 = new int(7); // wskaźnik do obiektu w pamięci wolnej
```

```
cout << "p1==" << p1 << " *p1==" << *p1 << "\n"; // p1==??? *p1=='c'
```

```
cout << "p2==" << p2 << " *p2==" << *p2 << "\n"; // p2==??? *p2=7
```

Wskaźnik a referencja

- czy znasz różnicę?

Dealokacja

- Obiekty w pamięci wolnej dealokuje operator **delete**
 - **delete** (dla pojedynczych obiektów) i **delete[]** (dla tablic) zwalnia pamięć zaalokowaną przez **new**

```
int* pi = new int;           // inicjacja domyślna (nieokreślona dla int)
```

```
char* pc = new char('a');   // inicjacja jawna
```

```
double* pd = new double[10]; // alokacja tablicy (niezainicjowanej )
```

```
delete pi;                  // dealokuje pojedynczy obiekt
```

```
delete pc;                  // dealokuje pojedynczy obiekt
```

```
delete[ ] pd;              // dealokuje tablicę
```

- Dealokacja wskaźnika o adresie 0 (czyli *null*) niczego nie robi

```
char* p = 0;
```

```
delete p;                   // nieszkodliwe
```

Po co stosować pamięć wolną?

- Aby tworzyć obiekty o zmiennym rozmiarze (np. wektor, kolejka, drzewo...)
- Aby tworzyć obiekty, które będą żyły dłużej niż zakres w którym są tworzone, np.

```
double* make(int n)           // alokuje n int-ów  
{  
    return new double[n];  
}
```

Problem wycieków pamięci

```
double* calc(int result_size, int max)
{
    double* p = new double[max];    // alokuj max obiektów double, tzn. zajmij
                                    // przestrzeń na max double-i w pamięci wolnej
                                    // oraz zapisz wskaźnik do pamięci w p
    double* result = new double[result_size]; // analogicznie dla result

    // ... użyj p do policzenia wyników, które zostaną umieszczone w pamięci
    // wskazywanej przez result ...

    return result;
}

double* r = calc(200,100); // ups! Zapomnieliśmy oddać pamięć zaalokowaną
                          // dla p z powrotem na stertę
```

- Niby nic się nie stało, program zrobił swoje...
- A jednak brak dealokacji (czyli wyciek pamięci) może być powodem poważnych kłopotów w prawdziwym programie
 - szczególnie gdy program działa bardzo długo i wycieki się zbierają

Problem wycieków pamięci (2)

```
double* calc(int result_size, int max)
{
    double* p = new double[max];    // alokuj max obiektów double, tzn. zajmij
                                    // przestrzeń na max double-i w pamięci wolnej
                                    // oraz zapisz wskaźnik do pamięci w p
    double* result = new double[result_size]; // analogicznie dla result

    // ... użyj p do policzenia wyników, które zostaną umieszczone w pamięci
    // wskazywanej przez result ...

    delete[ ] p;                    // dealokuje (zwalnia pamięć)
                                    // oddaje ją z powrotem na stertę

    return result;
}

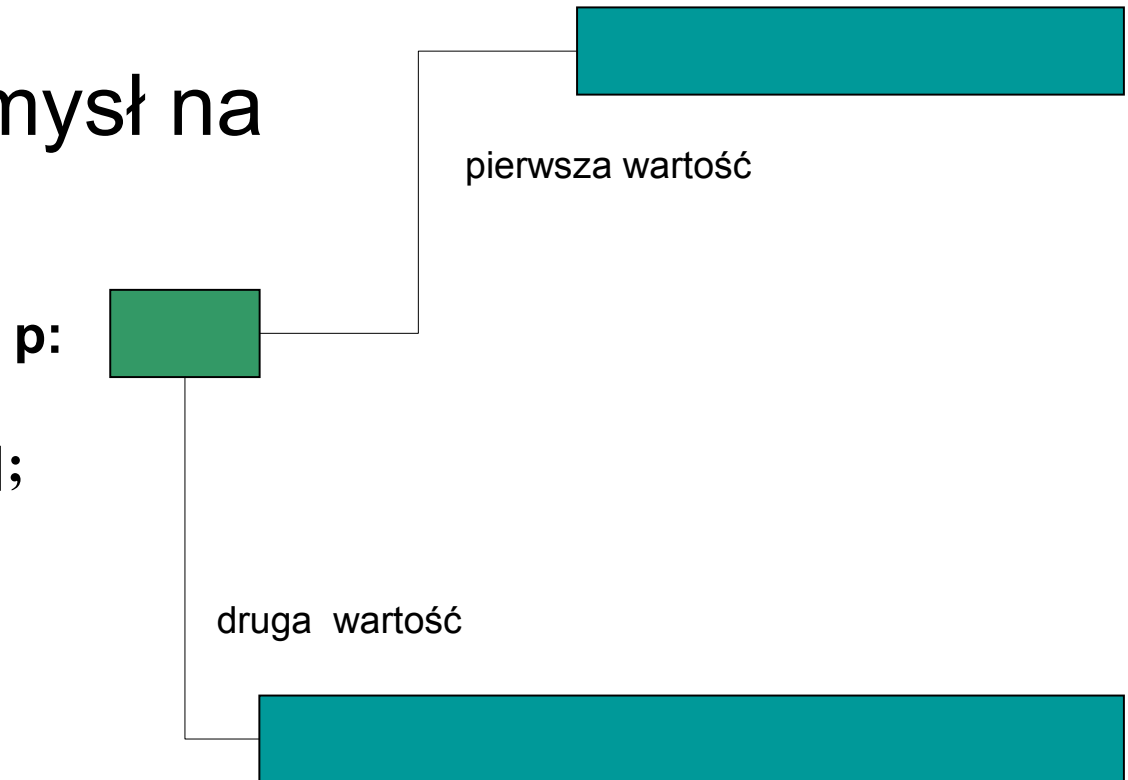
double* r = calc(200,100); // ups! Zapomnieliśmy oddać pamięć zaalokowaną
                           // dla p z powrotem na stertę

// korzystamy z r...
delete[ ] r;                  // łatwe do zapomnienia
```

Wycieki pamięci

- Jeszcze jeden pomysł na wyciek pamięci

```
void f()
{
    double* p = new double[27];
    // ...
    p = new double[42];
    // ...
    delete[] p;
}
```



*// pierwsza tablica (27 liczb **double**) wyciekła...*

O wyciekach pamięci

- Program, który chodzi w nieskończoność, nie może sobie pozwolić na żaden wyciek, np. system operacyjny
- Jeśli z funkcji wycieka 8 bajtów z każdym wywołaniem
 - po 130 000 wywołań stracimy 1 megabajt
- Cała pamięć jest zwracana systemowi operacyjnemu po zakończeniu programu (w Windowsie, Linuksie itp.)
- Dlatego często wycieki przechodzą niezauważone
 - ale w określonych okolicznościach mogą być bardzo groźne
- Gdy piszemy funkcję lub klasę nie wiemy, kto i w jaki sposób będzie z niej korzystał
 - dlatego musimy zawsze pilnować wycieków pamięci

Wskaźniki, tablice i vector

- Uwaga
 - Używając wskaźników i tablic dotykasz sprzętu przy minimalnym wsparciu języka
 - Stąd przy korzystaniu z nich łatwo o poważny i trudny do znalezienia błąd
 - Należy z nich korzystać tylko wtedy kiedy naprawdę są potrzebne
- **vector** jest jednym ze rozwiązań
 - by zachowując prawie całą elastyczność i wydajność tablic skorzystać z większego wsparcia języka (czytaj: mniej błędów, szybsze odrobaczanie)

Projektujemy vector

- **Założenia**

- reprezentuje pojęcie tablicy jednowymiarowej
- może przechowywać dowolną i zmienną liczbę elementów typu **double**
- zapewnia inicjowanie elementów oraz dostęp do nich

*// bardzo uproszczony **vector** liczb rzeczywistych typu **double** (por. **vector<double>**):*

```
class vector {  
    int sz;           // liczba elementów (“rozmiar”, ang. size)  
    double* elem;    // wskaźnik na pierwszy element  
public:  
    vector(int s);   // konstruktor: alokuj s elementów,  
                    // niech elem wskazuje na nie  
                    // zapisz s w sz  
    int size() const { return sz; } // zwróć bieżący rozmiar  
};
```

Konstruktor `vector`-a

*// bardzo uproszczony **vector** liczb rzeczywistych typu **double** (por. `vector<double>`):*

```
class vector {  
    int sz;           // liczba elementów (“rozmiar”, ang. size)  
    double* elem;    // wskaznik na pierwszy element  
public:  
    vector(int s);    // konstruktor: alokuj s elementów,  
                        // niech elem wskazuje na nie  
                        // zapisz s w sz  
    int size() const { return sz; } // zwróć bieżący rozmiar  
};  
  
vector::vector(int s)    // konstruktor wektora  
    :sz(s),              // zapisuje rozmiar s w sz  
    elem(new double[s]) // alokuje s liczb typu double w wolnej pamięci  
                        // zapisuje wskaznik na te double w elem  
{  
}  
}
```

*// Operator **new** alokuje pamięć wolną i zwraca wskaznik do zaalokowanej pamięci.*

*// Uwaga: **new** nie inicjuje elementów (prawdziwy standardowy wektor inicjuje)*

Konstruktor `vector`-a

*// bardzo uproszczony **vector** liczb rzeczywistych typu **double** (por. `vector<double>`):*

```
class vector {  
    int sz;           // liczba elementów (“rozmiar”, ang. size)  
    double* elem;    // wskaznik na pierwszy element  
public:  
    vector(int s);    // konstruktor: alokuj s elementów,  
                        // niech elem wskazuje na nie  
                        // zapisz s w sz  
    int size() const { return sz; } // zwróć bieżący rozmiar  
};  
  
vector::vector(int s) { // konstruktor wektora  
    sz = s;           // zapisuje rozmiar s w sz  
    elem = new double[s]; // alokuje s liczb typu double w wolnej pamięci  
                        // zapisuje wskaznik na te double w elem  
}
```

*// Operator **new** alokuje pamięć wolną i zwraca wskaznik do zaalokowanej pamięci.*

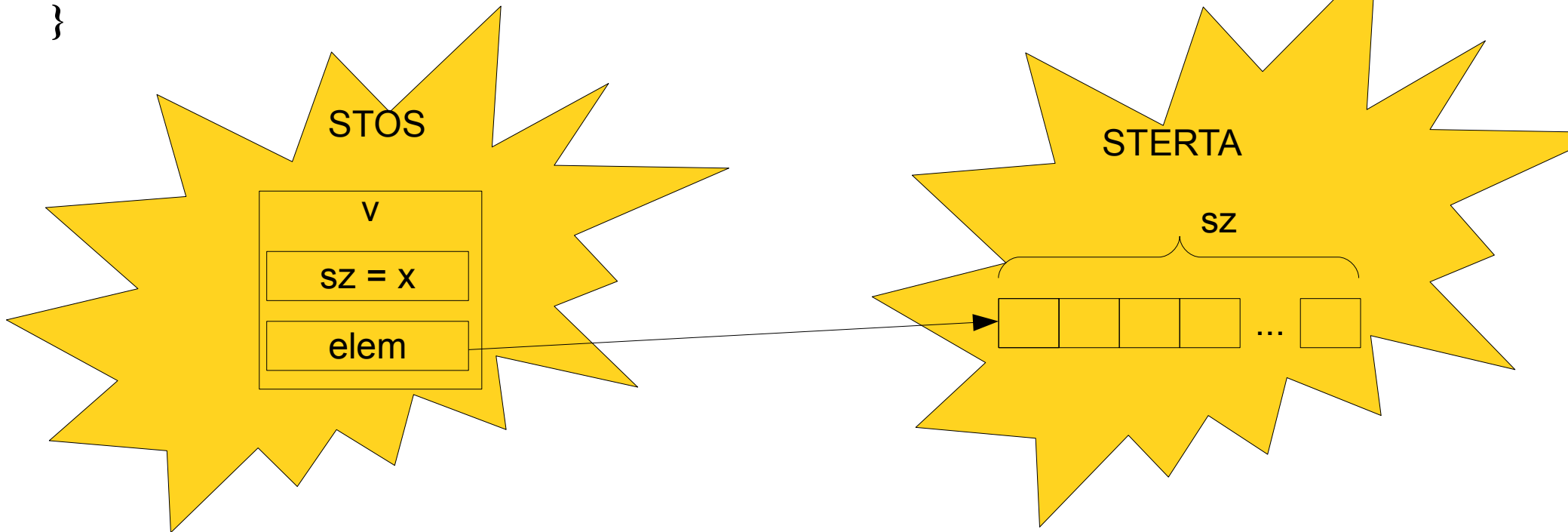
*// Uwaga: **new** nie inicjuje elementów (prawdziwy standardowy wektor inicjuje)*

```
void f(int x)
```

```
{  
→ vector v(x); // zdefiniuj vector v  
// (który alokuje x double-i na stercie)  
// ... używaj v ...
```

```
// oddaj pamięć zaalokowaną przez v z powrotem na stertę  
// ale jak? (zmienna elem vector'a jest składową prywatną)
```

```
}
```

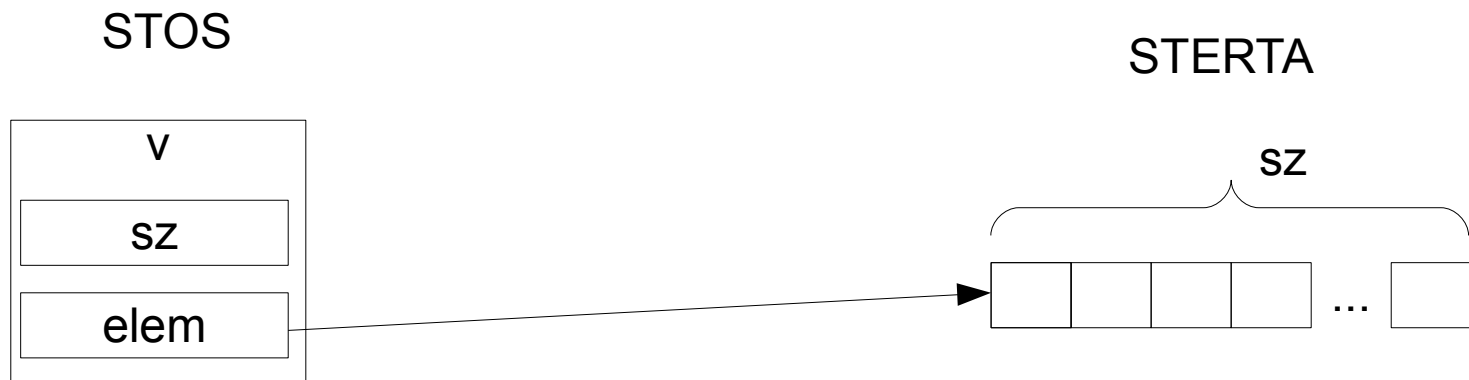


```

void f(int x)
{
  vector v(x); // zdefiniuj vector v
                // (który alokuje x double-i na stercie)
  // ... używaj v ...

  // oddaj pamięć zaalokowaną przez v z powrotem na stertę
  // ale jak? (zmienna elem vector'a jest składową prywatną)
}

```

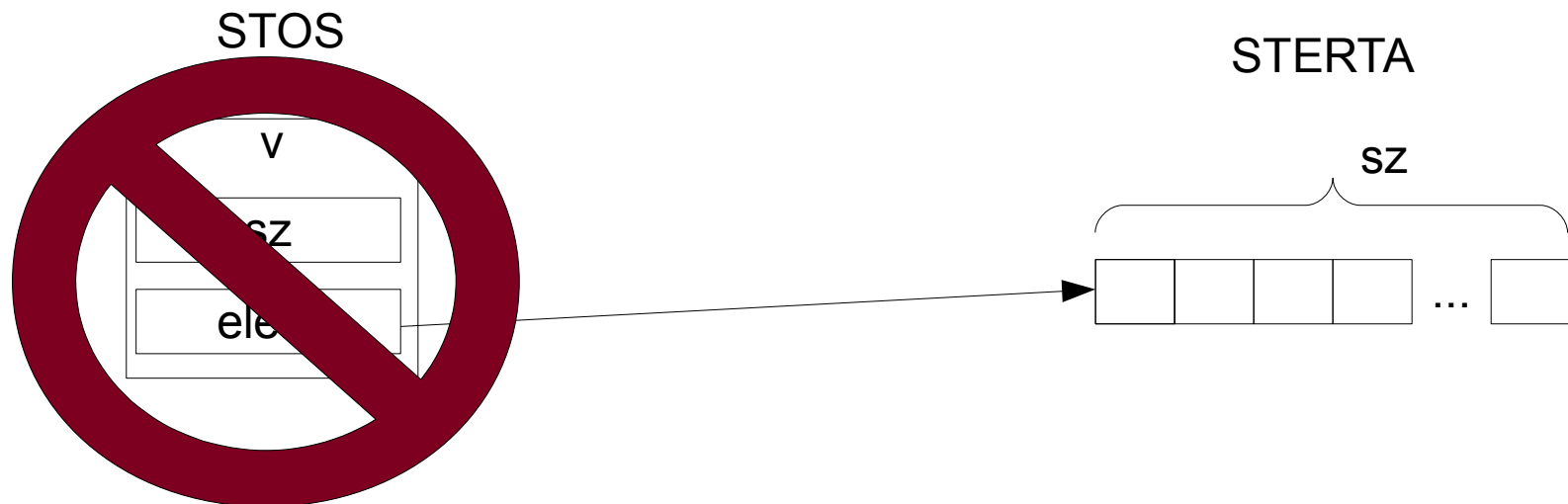


```

void f(int x)
{
    vector v(x); // zdefiniuj vector v
                // (który alokuje x double-i na stercie)
    // ... używaj v ...

    // oddaj pamięć zaalokowaną przez v z powrotem na stertę
    // ale jak? (zmienna elem vector'a jest składową prywatną)
    → }

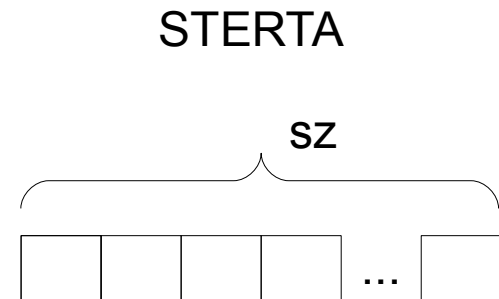
```



Problem: wyciek pamięci

```
void f(int x)
{
    vector v(x); // zdefiniuj vector v
                // (który alokuje x double-i na stercie)
    // ... używaj v ...

    // oddaj pamięć zaalokowaną przez v z powrotem na stertę
    // ale jak? (zmienna elem vector'a jest składową prywatną)
}
```



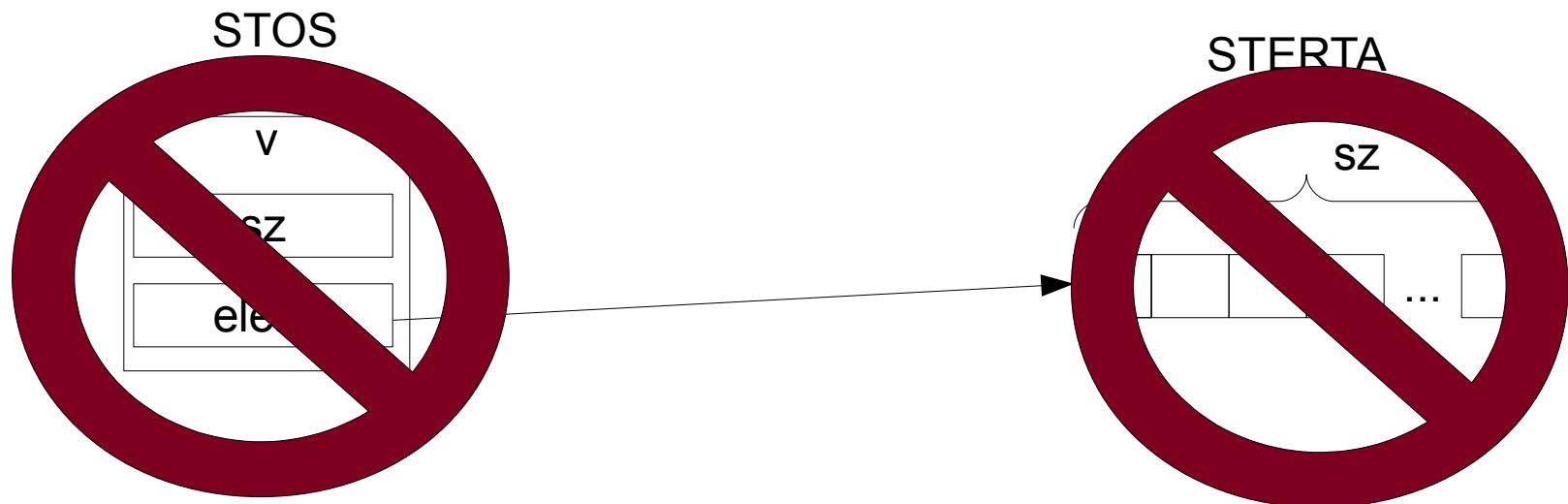
Destruktor vector-a

```
// bardzo uproszczony vector liczb rzeczywistych typu double  
class vector {  
    int sz;           // rozmiar  
    double* elem;    // wskaznik na tablicę elementów  
public:  
    vector(int s)     // konstruktor: alokuj/zajmuje pamięć  
        :sz(s), elem(new double[s]) {}  
    ~vector()         // destruktor: dealokuje/zwalnia pamięć  
        { delete[ ] elem; }  
    //...  
};
```

- To jest przykład ogólnej i ważnej techniki
 - konstruktor zajmuje zasoby
 - destruktor zwalnia je
- Przykłady zasobów:
 - pamięć, pliki, blokady, wątki, gniazda

Unikanie wycieków pamięci przy użyciu `vectora`

```
void f(int x)
{
    vector v(x);           // zdefiniuj vector v
                          // (który alokuje x double-ów na stercie)
    // używaj v ...
    } // pamięć alokowana przez v jest niejawnie czyszczona przez destruktora vectora
```



Unikanie wycieków pamięci przy użyciu `vectora`

```
void f(int x)
{
    vector v(x);           // zdefiniuj vector v
                          // (który alokuje x double-ów na stercie)
    // używaj v ...
} // pamięć alokowana przez v jest niejawnie czyszczona przez destruktor vectora
```

```
void f(int x)
{
    double* p = new double[x]; // alokuj x double-ów
    // używaj p ...
    delete[ ] p; // dealokacja tablicy wskazywanej przez p
}
```

- Podejście z `delete` wygląda brzydko i rozwlekle
 - jak uniknąć zapomnienia `delete[] p`?
 - doświadczenie uczy, że zapomina się często
- Lepiej, gdy `delete` jest w destruktorze

Kopiowanie

```
void f(int n)
{
    vector v(n);    // definiuje vector
    vector v2 = v;  // co dzieje się tutaj?
                   // a co byśmy chcieli żeby się działo?

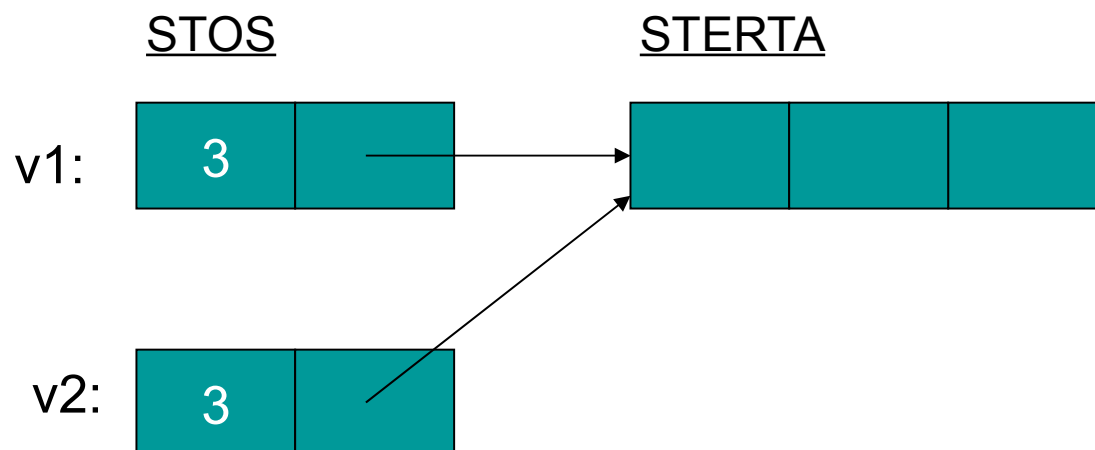
    vector v3;
    v3 = v;         // co dzieje się tutaj?
                   // a co byśmy chcieli żeby się działo?

    // ...
}
```

- Idealnie: **v2** i **v3** powinny stać się kopiami **v** (czyli chcemy aby operator = wykonywał kopię)
 - A cała pamięć powinna zostać zwrócona na stertę w chwili opuszczenia **f()**
- Tak działa **vector** w bibliotece standardowej
 - a jak działa nasz wciąż zbyt uproszczony wektor?

Domyślna inicjacja kopii jest naiwna

```
void f(int n)
{
    vector v1(n);
    vector v2 = v1;    // inicjacja:
                       // domyślnie kopiowane są składowe klasy
                       // czyli kopiowane są sz i elem
}
```



Kiedy wyjdziemy z funkcji f() czeka nas katastrofa!

- elementy wektora **v1** są dwukrotnie usuwane przez destruktora

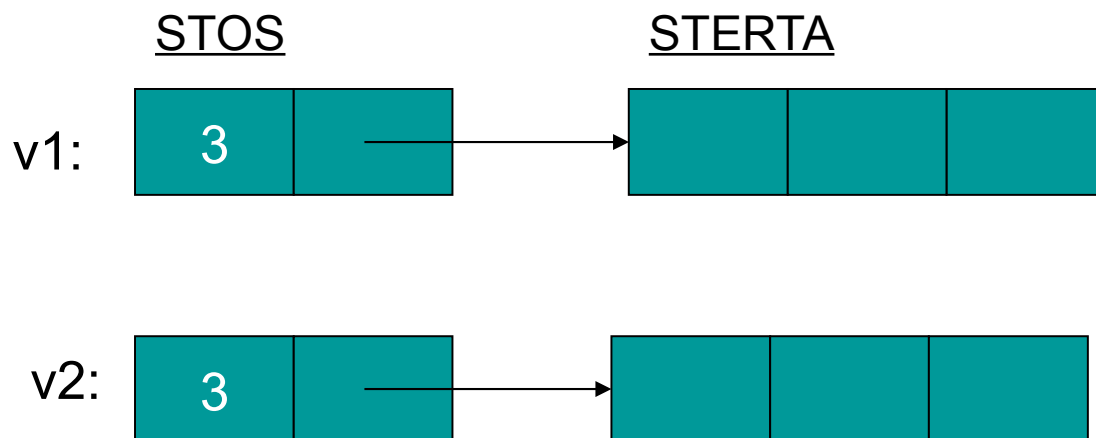
Musimy wykonać kopię elementów: tworzymy **konstruktor kopiujący**

```
class vector {
    int sz;
    double* elem;
public:
    vector(const vector&);           // konstruktor kopiujący klasy vector
    // ...
};

vector::vector(const vector& a)
    :sz(a.sz), elem(new double[a.sz])
    // alokuje przestrzeń na elementy wektora, potem inicjuje je przez kopiowanie
{
    for (int i = 0; i<sz; ++i) elem[i] = a.elem[i];
}
```

Kopiowanie z użyciem konstruktora kopiującego

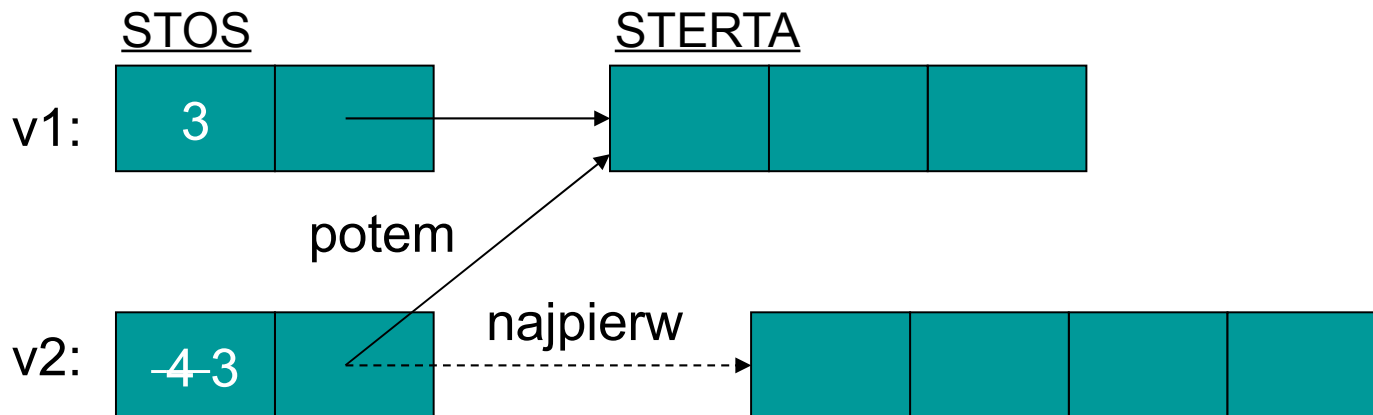
```
void f(int n)
{
    vector v1(n);
    vector v2 = v1;    // kopiowanie z użyciem konstruktora kopiującego
                     // pętla for kopiuje każdą wartość v1 do v2
}
```



Destruktor poprawnie usuwa wszystkie elementy

Domyślny operator przypisania jest naiwny

```
void f(int n)
{
    vector v1(n);
    vector v2(4);
    v2 = v1;    // przypisanie :
                // domyślnie podmieniane są składowe klasy
                // czyli podmieniane są sz i elem
}
```

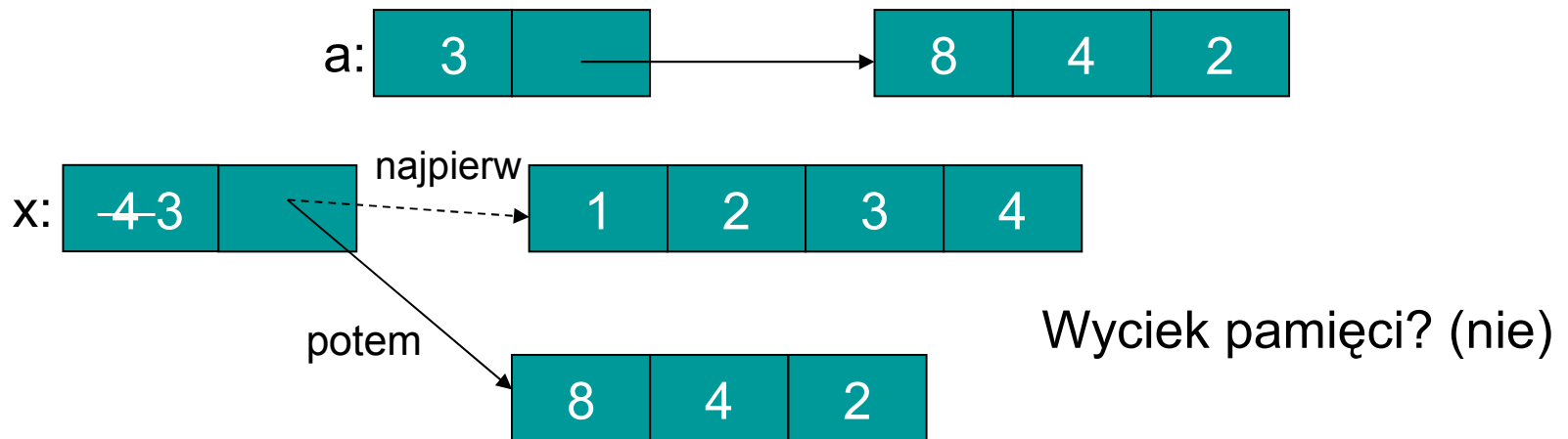


Kiedy wyjdziemy z funkcji `f()` czeka nas katastrofa!

- elementy wektora `v1` są dwukrotnie usuwane przez destruktor
- oryginalne elementy wektora `v2` nie są w ogóle usuwane

Operator przypisania – koncepcja

```
class vector {  
    int sz;  
    double* elem;  
public:  
    vector& operator=(const vector& a); // operator przypisania  
    // ...  
};  
x=a;
```



Operator = musi kopiować elementy **a** do **x**

Operator przypisania – implementacja

```
vector& vector::operator=(const vector& a)
```

// podobny do konstruktora kopiującego, ale musi coś zrobić ze starymi elementami
*// wykonuje kopię **a**, potem zamienia bieżący **sz** i **elem** z tymi z **a***

```
{
```

```
double* p = new double[a.sz];
```

// alokuje nową przestrzeń

```
for (int i = 0; i<a.sz; ++i) p[i] = a.elem[i];
```

// kopiuje elementy

```
delete[] elem;
```

// dealokuje starą przestrzeń

```
sz = a.sz;
```

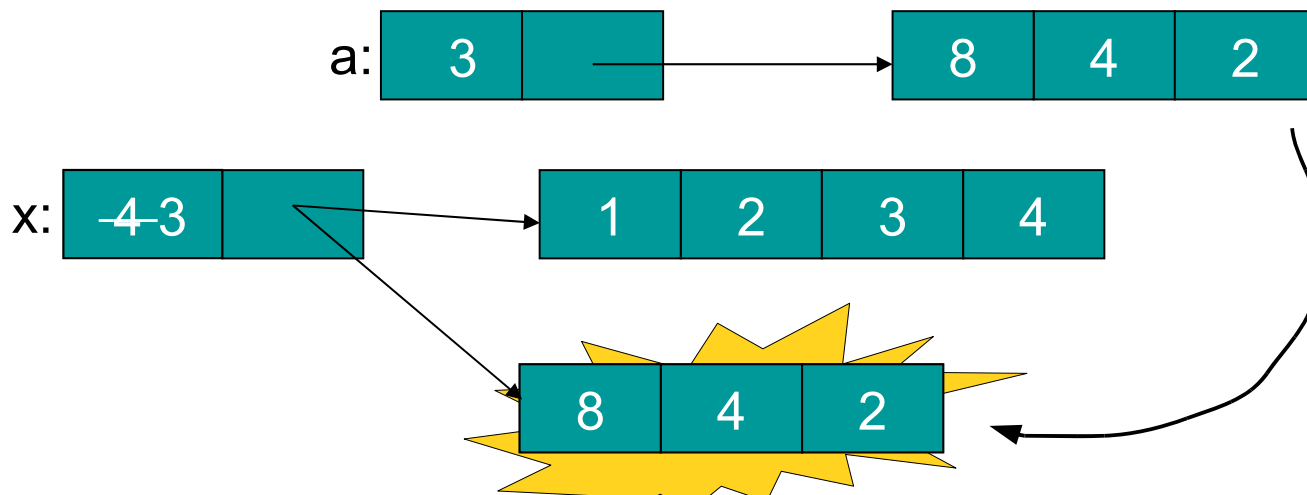
// ustawia nowy rozmiar

```
elem = p;
```

// ustawia nowe elementy

```
return *this;
```

```
}
```



Operator przypisania – implementacja

```
vector& vector::operator=(const vector& a)
```

```
// podobny do konstruktora kopiującego, ale musi coś zrobić ze starymi elementami  
// wykonuje kopię a, potem zamienia bieżący sz i elem z tymi z a
```

```
{
```

```
double* p = new double[a.sz];
```

```
// alokuje nową przestrzeń
```

```
for (int i = 0; i<a.sz; ++i) p[i] = a.elem[i];
```

```
// kopiuje elementy
```

```
delete[] elem;
```

```
// dealokuje starą przestrzeń
```

```
sz = a.sz;
```

```
// ustawia nowy rozmiar
```

```
elem = p;
```

```
// ustawia nowe elementy
```

```
return *this;
```

```
}
```

- Na marginesie

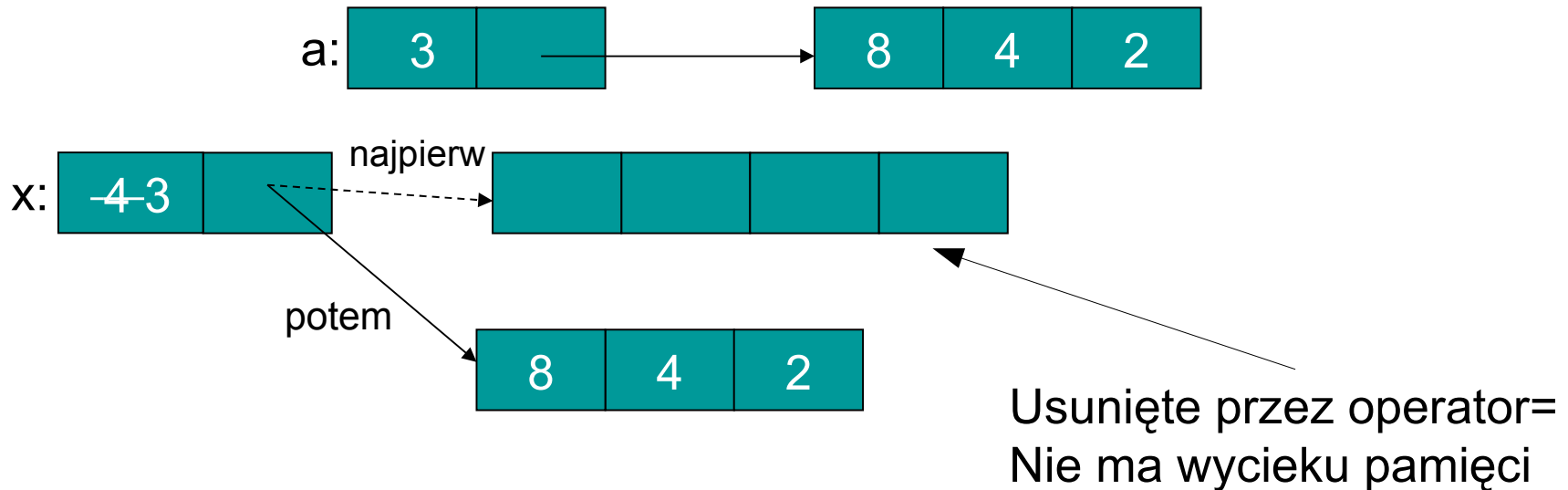
zwracamy referencję do lewej strony przypisania – umożliwia sekwencję przypisań, jak dla typów wbudowanych, np.

```
int a, b, c, d, e;
```

```
a = b = c = d = e = 153;      // Interpretowane jako: a = (b = (c = (d = (e = 153))));
```

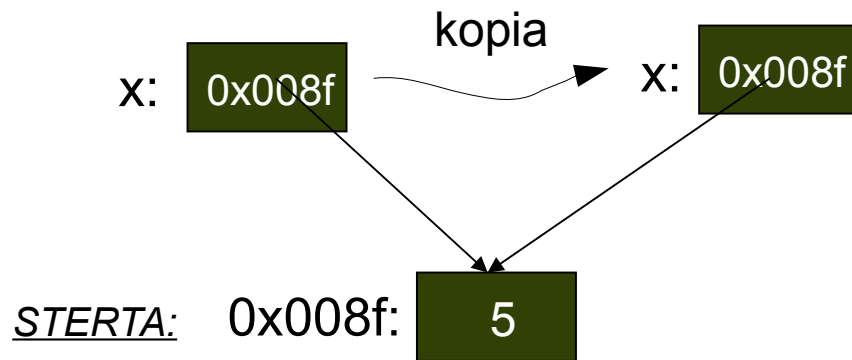
Kopiowanie przez przypisanie

```
void f(int n)
{
    vector v1(n);
    vector v2(4);
    v2 = v1;           // przypisanie
}
```

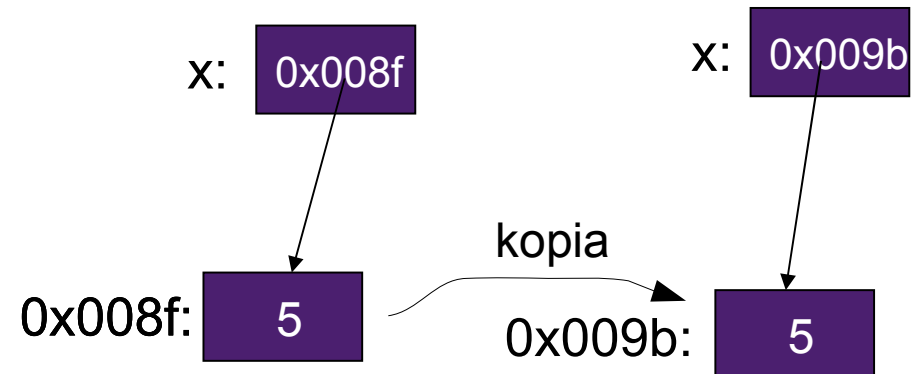


Terminologia kopiowania

- Płytkka kopia (ang. *shallow copy*):
 - **kopiuje tylko wskaźnik**, w efekcie dwa wskaźniki odnoszą się do tego samego obiektu
 - tak działa kopiowanie wskaźników i referencji
- Głęboka kopia (ang. *deep copy*)
 - **kopiuje to na co wskazuje wskaźnik i przestawia wskaźnik**, w efekcie dwa wskaźniki odnoszą się do dwóch osobnych obiektów
 - tak działa kopiowanie **vector-ów**, **string-ów** itp.
 - Wymaga konstruktora kopującego i operatora przypisania



Płytkka kopia



Głęboka kopia

Sprawdzanie zakresu

*// prawie prawdziwy fragment implementacji **vectora**:*

```
struct out_of_range { /* ... */ };
```

```
class vector {
```

```
    // ...
```

```
    double& operator[ ](int n);    // operator dostępu
```

```
    double& at(int n);            // funkcja dostępu ze sprawdzaniem zakresu
```

```
    // ...
```

```
};
```

```
double& vector::operator[ ](int n) {  
    return elem[n];
```

// nie sprawdza zakresu, więc trochę szybsze

// tam gdzie liczy się optymalna wydajność

// np. urządzenia czasu rzeczywistego

```
}
```

// nie stosujemy obsługi wyjątków

```
double& vector::at(int n) { // średnio 3% gorsza wydajność
```

```
    if (n<0 || sz<=n) throw out_of_range();
```

```
    return elem[n];
```

```
}
```

Obsługa wyjątków (prymitywna)

// czasami zapewnienie porządku po błędzie wymaga trochę pracy

```
void fill_vec(vector& v, int n);
```

```
vector* some_function() // tworzy wypełniony vector
```

```
{
```

```
    vector* p = new vector;           // alokuje na stercie  
                                       // ktoś musi dealokować
```

```
    try {
```

```
        fill_vec(*p,10);
```

```
        // ...
```

```
        return p;           // wypełnianie poszło dobrze, zwracamy pełny wektor
```

```
    }
```

```
    catch (...) {           // coś poszło źle:
```

```
        delete p;         // robimy lokalny porządek
```

```
        throw;           // ponownie zgłaszamy wyjątek, aby funkcja wywołująca  
                           // mogła dokończyć rozwiązywanie problemu
```

```
    }
```

```
}
```


Obsługa wyjątków (prostsza i bardziej czytelna)

// Kiedy używamy zmiennych w zakresie, porządek jest robiony automatycznie

```
void fill_vec(vector& v, int n);
```

```
vector some_other_function() // tworzy wypełniony vector
```

```
{  
    vector v; // uwaga: vector obsługuje dealokację elementów  
    fill_vec(v,10);  
    // użycie v  
    return v;  
}
```

- Wniosek: jeśli czujesz, że potrzebujesz bloku try-block: pomyśl
 - być może możesz sobie poradzić (lepiej) bez tego

Zarządzanie zasobami przez zakres czyli zajęcie zasobów jest inicjacją

- **vector**
 - zajmuje pamięć na elementy w swoim konstruktorze
 - zarządza nią (zmiana rozmiaru, kontrola dostępu itp.)
 - zwalnia pamięć w destruktorze
- To przypadek szczególny ogólnej strategii zarządzania pamięcią zwanej **RAII**, czyli ***Resource Acquisition Is Initialization***
 - zwanej także zarządzaniem zasobami przez zakres
 - używaj je zawsze, gdy to możliwe
 - prostsze i oszczędniejsze niż cokolwiek innego
 - świetnie współpracuje z obsługą błędów przez wyjątki

Sprytny wskaźnik `unique_ptr` (C++11)

// Kiedy używamy zmiennych w zakresie, porządek jest robiony automatycznie

```
#include <memory>
void fill_vec(vector& v, int n) ;
vector* another_other_function() // tworzy wypełniony vector
{
    std::unique_ptr<vector> p(new vector);
                                // umieszcza wektor na stercie
                                // tworzy do niego sprytny wskaźnik

    fill_vec(*p,10);
    // użycie p

    return p.release();          // zwraca zwykły wskaźnik do wektora
                                // jednak jeśli operator new, funkcja fill_vec
                                // lub cokolwiek innego zgłosi wyjątek,
                                // to sprytny wskaźnik zostanie usunięty z pamięci
                                // razem z wektorem
}
```

- Sprytny wskaźnik to klasa symulująca zwykły wskaźnik
 - m.in. poprzez przeładowanie operatorów `->` oraz `*`
 - plus dodatkowa funkcjonalność, np. odśmiecanie albo kontrola zakresów
 - możesz pisać swoje własne sprytny wskaźniki

Dalej oglądamy **vector**

- Zasadniczy problem
 - chcemy by wektor zmieniał rozmiar, gdy zmieniamy liczbę elementów
 - ale w pamięci komputera wszystko musi mieć określony rozmiar
 - jak stworzyć iluzję, że rozmiar się zmienia?
- Mając

```
vector v(n);      // v.size() == n
```

możemy zmienić jego rozmiar na trzy sposoby:

```
v.resize(10);      // v ma teraz 10 elementów
```

```
v.push_back(7);    // dodaje element o wartości 7 na koniec v  
                    // v.sz. zwiększa się o 1
```

```
v = v2;           // v jest teraz kopią v2  
                    // v.size() jest teraz równe v2.size()
```

Reprezentacja wektora

- Obserwacja:
 - jeśli zmieniasz rozmiar (`resize()` lub `push_back()`) raz, zapewne zrobisz to powtórnie
 - przygotujmy się na to rezerwując trochę wolnej przestrzeni na przyszłość

```
class vector {  
    int sz;  
    double* elem;  
    int space;    // liczba elementów plus “wolna przestrzeń”  
                // (czyli liczba komórek na nowe elementy)  
  
public:  
    // ...  
};
```



Zaczniemy od rezerwacji pamięci

- Zauważ:
 - rezerwacja nie zmienia rozmiaru wektora ani wartości jego elementów
 - definicja funkcji `reserve()` gwarantuje, że w razie wystąpienia wyjątku (operator `new`) stan obiektu pozostanie niezmienny i nie wycieknie żadna pamięć. Jest to tzw. silna gwarancja

```
void vector::reserve(int newalloc)
```

```
// tworzy wektor który ma przestrzeń na newalloc elementów
```

```
{
```

```
    if (newalloc<=space) return;
```

```
    double* p = new double[newalloc];
```

```
    for (int i=0; i<sz; ++i) p[i]=elem[i];
```

```
    delete[ ] elem;
```

```
    elem = p;
```

```
    space = newalloc;
```

```
}
```

```
// nigdy nie zmniejsza alokacji
```

```
// alokuje nową przestrzeń
```

```
// kopiuje elementy
```

```
// de-alokuje starą przestrzeń
```

Teraz zmiana rozmiaru jest prosta

- `reserve()` zajmuje się alokacją przestrzeni
- `resize()` zajmuje się wartościami elementów
- Znow otrzymujemy silną gwarancję bezpieczeństwa wyjątków

```
void vector::resize(int newsize)
```

```
// tworzy wektor, który ma newsize elementów
```

```
// inicjuje każdy nowy element domyślną wartością 0.0
```

```
{
```

```
    reserve(newsize); // upewnia się, że mamy dość przestrzeni
```

```
    for(int i = sz; i < newsize; ++i) elem[i] = 0.0; // inicjuje nowe elementy
```

```
    sz = newsize;
```

```
}
```

Dodawanie na koniec też jest proste

- `reserve()` zajmuje się alokacją przestrzeni
- `push_back()` tylko dodaj jedną wartość
- Znow otrzymujemy silną gwarancję bezpieczeństwa wyjątków

```
void vector::push_back(double d)
```

```
// zwiększa rozmiar wektora o 1
```

```
// inicjuje nowy element wartością d
```

```
{
```

```
    if (sz==0)           // wektor pusty: zaalokuj trochę przestrzeni
```

```
        reserve(8);
```

```
    else if (sz==space) // brakuje przestrzeni: zaalokuj trochę więcej
```

```
        reserve(2*space);
```

```
    elem[sz] = d;      // dodaj d na koniec
```

```
    ++sz;             // i zwiększ rozmiar
```

```
}
```


resize() and push_back()

```
class vector {                               // an almost real vector of doubles
    int sz;                                  // the size
    double* elem;                            // a pointer to the elements
    int space;                               // size+free_space
public:
    vector() : sz(0), elem(0), space(0) { }   // default constructor
    explicit vector(int s) :sz(s), elem(new double[s]) , space(s) { } // constructor
    vector(const vector&);                    // copy constructor
    vector& operator=(const vector&);        // copy assignment
    ~vector() { delete[ ] elem; }            // destructor

    double& operator[ ](int n) { return elem[n]; } // access: return reference
    int size() const { return sz; }          // current size

    void resize(int newsize);                // grow (or shrink)
    void push_back(double d);                // add element

    void reserve(int newalloc);              // get more space
    int capacity() const { return space; }   // current available space
};
```

Operator przypisania

- Stosujemy ogólną technikę “kopiuj i zamień”
- Mamy silną gwarancję bezpieczeństwa wyjątków

```
vector& vector::operator=(const vector& a)
```

```
// podobny do konstruktora kopiującego, ale musi coś zrobić ze starymi elementami  
// wykonuje kopię a, potem zamienia bieżący sz i elem z tymi z a
```

```
{
```

```
double* p = new double[a.sz];
```

```
for (int i = 0; i<a.sz; ++i) p[i] = a.elem[i];
```

```
delete[ ] elem;
```

```
sz = a.sz;
```

```
space = a.sz;
```

```
elem = p;
```

```
return *this;
```

```
}
```

```
// alokuje nową przestrzeń
```

```
// kopiuje elementy
```

```
// dealokuje starą przestrzeń
```

```
// ustawia nowy rozmiar
```

```
// ustawia nową pojemność
```

```
// ustawia nowe elementy
```

Operator przypisania – zoptymalizowany

- Jeśli dość miejsca na przypisywany wektor – nie trzeba alokować nowej pamięci
- Tracimy jednak silną gwarancję bezpieczeństwa wyjątków
 - wyjątek w trakcie kopiowania spowoduje, że stan obiektu będzie pośredni między początkowym a docelowym
 - ale będzie poprawny, nie nastąpi też wyciek pamięci (tzw. podstawowa gwarancja)

```
vector& vector::operator=(const vector& a) {  
    if (this==&a) return *this;           // czy nie ma autoprzypisania  
    if (a.sz<=space) {                   // dość miejsca, nie trzeba alokować  
        for (int i = 0; i<a.sz; ++i) elem[i] = a.elem[i]; // kopiuje elementy  
        space += sz-a.sz;                 // zwiększa licznik wolnej przestrzeni  
        sz = a.sz;                        // ustawia nowy rozmiar  
        return *this;  
    }  
    double* p = new double[a.sz];        // alokuje nową przestrzeń  
    for (int i = 0; i<a.sz; ++i) p[i] = a.elem[i]; // kopiuje elementy  
    delete[ ] elem;                       // dealokuje starą przestrzeń  
    sz = a.sz;                            // ustawia nowy rozmiar  
    space = a.sz;                         // nową pojemność  
    elem = p;                             // nowe elementy  
    return *this;  
}
```

Dziś najważniejsze było...

- Unikamy bezpośredniej pracy z pamięcią wolną
- Kopia płytka i głęboka
a obiekty z dynamicznie alokowaną pamięcią
- Technika zarządzania zasobami
przez zakres (RAII)
- Gwarancje bezpieczeństwa wyjątków
 - więcej: http://www2.research.att.com/~bs/3rd_safe.pdf
lub: <http://www2.research.att.com/~bs/except.pdf>

Dla
zaawansowanych

Gdzie żyją obiekty

Sprawdź czy rozumiesz!

```
vector glob(10);           // vector globalny – “żyje” zawsze

vector* some_fct(int n)
{
    vector v(n);          // vector lokalny – “żyje” do końca zakresu
    vector* p = new vector(n); // vector na stercie – “żyje” aż nie usunięty przez delete
    // ...
    return p;
}

void f()
{
    vector* pp = some_fct(17);
    // ...
    delete pp;           // dealokacja vectora w wolnej pamięci, zaalokowanego przez some_fct()
}

```

- łatwo zapomnieć usunąć obiekt zaalokowany w pamięci wolnej
 - unikaj `new/delete` jeśli możesz

A za 2 tygodnie...

- Dziedziczenie

```
vector<double> v = { 1, 2, 3.456, 99.99 };
```

```
template<class E> class vector {  
public:
```

```
    vector (std::initializer_list<E> s) // initializer-list constructor  
    {  
        reserve(s.size());    // get the right amount of space  
        uninitialized_copy(s.begin(), s.end(), elem);  
                                // initialize elements (in elem[0:s.size()))  
        sz = s.size();    // set vector size  
    }  
  
    // ... as before ...  
};
```

```
vector<double> v1(7);    // ok: v1 has 7 elements  
v1 = 9;                // error: no conversion from int to vector  
vector<double> v2 = 9;  // error: no conversion from int to vector
```

```
vector<double> v1{7};    // ok: v1 has 1 element (with its value 7)  
v1 = {9};               // ok v1 now has 1 element (with its value 9)  
vector<double> v2 = {9}; // ok: v2 has 1 element (with its value 9)
```

```
int x0 {7.3};    // error: narrowing  
int x1 = {7.3}; // error: narrowing; the = is optional
```

```
double d = 7;  
int x2{d};    // error: narrowing (double to int)  
char x3{7};   // ok: even though 7 is an int, this is not narrowing  
vector<int> vi = { 1, 2.3, 4, 5.6 }; // error: double to int narrowing
```

Listy inicjacyjne C++11

Dla ciekawych